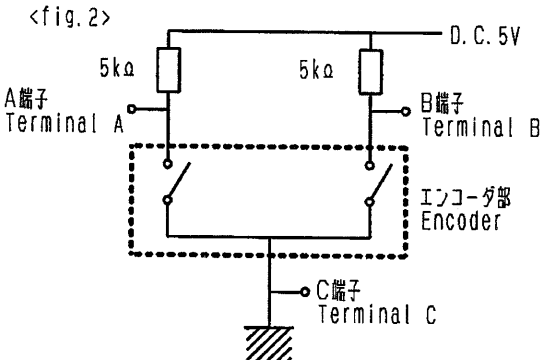
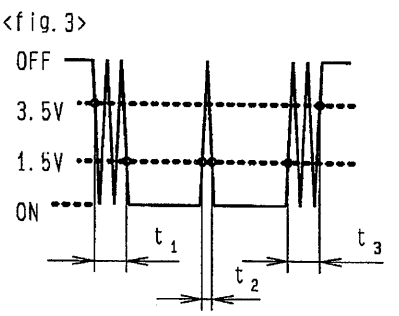


CLASS No.	TITLE 回転形エンコーダ 規格書 ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION	(SW01)
-----------	---	--------

項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
4-2 分解能 Resolution	1回転にて出力されるパルス数 Number of pulses in 360° rotation.	各相15パルス/360° 15 pulses/360° for each phase (2クリック 1)パルス (2click 1pulse)
4-3 スイッチング特性 Switching characteristics	<p>下記測定回路<fig. 2>を用い、回転軸を$360^{\circ} \cdot s^{-1}$の速さで回転し測定する。 Measurement shall be made under the condition as follows. 1) Shaft rotational speed : $360^{\circ} \cdot s^{-1}$ 2) Test circuit. : <fig. 2></p> <p><fig. 2></p>  <p><fig. 3></p>  <p>(注記) コードOFF状態 : 出力電圧が3.5V以上の状態を言う。 コードON状態 : 出力電圧が1.5V以下の状態を言う。 (note) Code-OFF area : The area which the voltage is 3.5V or more. code-ON area : The area which the voltage is 1.5V or less.</p>	
1) チャタリング Chattering	コードのOFF→ON及びON→OFFの際の、出力1.5V~3.5Vの通過時間にて規定する。 Specified by the signal's passage time from 3.5V to 1.5V or from 1.5V to 3.5V of each switching position (code OFF→ON or ON→OFF).	$t_1, t_3 \leq 3ms$
2) 摺動ノイズ (バウンス) Sliding noise (Bounce)	コードONの部分の1.5V以上の電圧変動時間とし、チャタリング t_1, t_3 両者との間に1ms以上の1.5V以下のON部分を有するものとする。また、摺動ノイズ間に1.5V以下の範囲が1msある場合は、別の摺動ノイズと判断する。 Specified by the time of voltage change exceed 1.5V in code-ON area. When the bounce has code-ON time less than 1ms between chatterings (t_1 or t_3), the voltage change shall be regarded as a part of chattering. When the code-ON time between 2 bounces is less than 1ms, they are regarded as 1 linked bounce.	$t_2 \leq 2ms$
3) 摺動ノイズ Sliding noise	コードOFFの部分の電圧変動 The voltage change in code-OFF area.	3.5V以上 3.5V MIN
4-4 △1 接触抵抗 Contact resistance	コモン(C)端子と各端子(A及びB)間のON位置で安定した状態にて測定する。 The contact resistance measures between a common(c) and terminals(A&B) which stables ON contact condition.	1Ω 以下 1Ω max.

ALPS ELECTRIC CO., LTD.

APPD.	CHKD.	DSGD.	TITLE
通・設計試作 '06.9.-5 池之上		通・設計試作 '06.9.-5 清水	回転形エンコーダ ROTATIONAL ENCODER
△1	2010-04-09	Y. K. Y. S. M. C.	DOCUMENT NO.
SYMB	DATE	APPD	CHKD
			5LA211-E302 (2/4)

CLASS NO.	TITLE 回転形エンコーダ 規格書 ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION	(SW01)
-----------	---	--------

項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
4-5 位相差 Phase-difference	<p>$360^\circ \cdot s^{-1}$の定速にて操作軸を回転する。 Measurement shall be made under the condition which the shaft is rotated in $360^\circ \cdot s^{-1}$ (constant speed).</p> <p><fig. 4></p> <p>A信号(A-C間) Signal A</p> <p>B信号(B-C間) Signal B</p> <p>OFF ON OFF ON</p>	<p><fig. 4>において $\Delta T \geq 6ms$ $In < fig. 4 >$</p>
4-6 絶縁抵抗 Insulation resistance	<p>端子-軸受間にD. C. 250V印加する。 Measurement shall be made under the condition which a voltage of 250V D.C. is applied between individual terminals and bushing.</p>	<p>端子-軸受間に$100M\Omega$以上 Between individual terminals and bushing: $100M\Omega$ MIN.</p>
4-7 耐電圧 Dielectric strength	<p>端子-軸受間にA. C. 300V1分間又は、A. C. 360V2秒間印加する。 (リーク電流1mA) A voltage of 300V A.C. shall be applied for 1min or a voltage of 360V A.C. shall be applied for 2s between individual terminals and bushing. (Leak current:1mA)</p>	<p>損傷・アーク・絶縁破壊がないこと。 Without damage to parts, arcing or breakdown.</p>

5. 機械的性能 Mechanical characteristics

項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
5-1 全回転角度 Total rotational angle		<p>360° (エンドレス) 360° (Endless)</p>
5-2 クリックトルク Detent torque		<p>$10 \pm 7mN \cdot m$</p>
5-3 クリック点数及び位置 Number and position of detents.		<p>30点クリック 30 detents (ステップ角度 $12^\circ \pm 3^\circ$) (Step angle: $12^\circ \pm 3^\circ$)</p>
5-4 端子強度 Terminal strength	<p>端子先端の任意の方向に5Nの力を1分間加える。 A static load of 5N be applied to the tip of terminals for 1min in any direction.</p>	<p>端子の破損、著しい力タがないこと。 但し、端子の曲がりは可とする。 Without damage or excessive looseness of terminals. Terminal bend is permitted.</p>

ALPS ELECTRIC CO., LTD.

APPD.	CHKD.	DSGD.	TITLE
M-ENG2	M-ENG2	M-ENG2	回転形エンコーダ ROTATIONAL ENCODER
2010-04-09	2010-04-09	2010-04-09	DOCUMENT NO.
加藤	清水	千葉	5LA211-E302 (3/4)
ORG	DATE	APPD	CHKD
SYMB	DATE	APPD	CHKD

CLASS No.		TITLE 回転形エンコーダ 規格書 ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION		(SW01)								
項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications										
5-5 軸の押し引き強度 Push-pull strength of shaft	軸の押し方向に150N、引張り方向に100Nの力を10秒間加える。 (セット実装状態) Push static load of 150N and pull static load of 100N shall be applied to the shaft in the axial direction for 10s. (After installing)	軸の破損、著しいガタのないこと。 感触に異常がないこと。 Without damage or excessive play in shaft. No excessive abnormality in rotational feeling.										
5-6 軸ガタ Shaft wobble	取付面より30mmの位置に50mN・mの曲げモーメントを加える。 軸長が30mmに満たない場合は右の式による。Lは測定位置(取付面から5の位置)とする。 Bending moment of 50mN・m to be applied to the shaft at 30mm from the mounting surface. If the shaft length is less than 30mm, the value shall be calculated as right formula. L: Measurement point from mounting surface.	軸受長 Bushing length (mm)	軸力ガタ Wobble 以下 (mm-p less)	<table border="1"> <tr><td>5</td><td>0.8xL/30</td></tr> <tr><td>7</td><td>0.5xL/30</td></tr> <tr><td>10</td><td>0.4xL/30</td></tr> <tr><td>20</td><td>0.25xL/30</td></tr> </table>	5	0.8xL/30	7	0.5xL/30	10	0.4xL/30	20	0.25xL/30
5	0.8xL/30											
7	0.5xL/30											
10	0.4xL/30											
20	0.25xL/30											
5-7 軸のスラスト方向ガタ Shaft play in axial direction		0.4mm以下 0.4mm MAX.										
5-8 軸の回転方向ガタ Rotation play at the click position	角度板にて測定する。 Measure with jig for rotational angle.	4°以内 4° MAX.										
5-9 取付け上の注意 Notice for mounting	右図の様にスイッチ本体を抑えてご使用下さい。セット時にスイッチ本体の引き及び回転方向の力「イト」が無い場合は、はんだ付けだけの固定となり、はんだ付け信頼性及びスイッチ本体強度が不安定となる可能性があります。 Hold the bushing use front panel or light pipe. Because this switch not has thread, if don't hold the bushing, the switch maybe become intermittent rough mounting after soldering by knob stopper face.											

6. 耐久性能 Endurance characteristics.

項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
6-1 しゅう動寿命性能 Rotational life	定格負荷で軸を毎時500サイクルの速さで、15,000サイクル連続動作を行う。 但し、試験途中5,000で中間測定を行う。(1サイクルは、360°1往復) The shaft of encoder shall be rotated to 15,000 cycles at a speed of 500cycles per hour with electrical load, after which measurements shall be made. However, an interim measurement shall be made immediately after 5,000 cycles. (1 cycle: rotate 360° CCW rotate 360° CW)	クリックトルクは 初期規格値に対し+10% -30% その他、初期規格を満足すること。 Detent torque: Relative to the previously specified value. +10% -30% Except above items, specifications in clause 4.1~7 and 5.1, 5.3 shall be satisfied.

ALPS ELECTRIC CO., LTD.					
APPD.	CHKD.	DSGD.	TITLE 回転形エンコーダ ROTATIONAL ENCODER		
M-ENG2 2010-04-09 加藤	M-ENG2 2010-04-09 清水	M-ENG2 2010-04-09 千葉	DOCUMENT NO. 5LA211-E302 (4/4)		
ORG	DATE	APPD	CHKD	DSGD	
SYMB					

CLASS NO.	TITLE プッシュモーメンタリスイッチ規格書 PUSH MOMENTARY SWITCH SPECIFICATION	(SW02)
-----------	---	--------

1. 定格容量(抵抗負荷)
Switch rating (Resistor load) D. C. 5V 10mA (500 μ A MIN)

2. 電気的性能 Electrical characteristics

項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
2-1 接触抵抗 Contact resistance	D. C. 5V1mA電圧降下法にて測定する。 Measured by the 1mA 5V D. C. voltage drop method.	100mA MAX.
2-2 チャタリング Chattering	1サイクル (OFF-ON-OFF) 1秒で動作させる。 Switch is operated at the rate of 1 cycle 1s. The 1 cycle shall be OFF-ON-OFF.	10ms以下 Less than 10ms
2-3 絶縁抵抗 Insulation resistance	端子-軸受, 端子間にD. C. 250V印加する。 Measurement shall be made under the condition which a voltage of 250V D. C. is applied between individual terminals and bushing, terminal.	端子-軸受, 端子間に100M Ω 以上 Between individual terminals and bushing, terminal: 100M Ω MIN.
2-4 耐電圧 Dielectric strength	端子-軸受, 端子間にA. C. 300V1分間又は, A. C. 360V2秒間印加する。 (リーク電流1mA) A voltage of 300V A. C. shall be applied for 1min or a voltage of 360V A. C. shall be applied for 2s between individual terminals and bushing, terminal. (Leak current:1mA)	損傷・アーク・絶縁破壊がないこと。 Without damage to parts, arcing or breakdown.

注記:
Note: 軸・スイッチ端子間は絶縁されております。
Shaft is insulated from switch terminal.

3. 機械的性能 Mechanical characteristics

項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
3-1 スイッチ回路・接点数 Contact arrangement		単極単投 (Push on) S. P. S. T. (Push on)
3-2 スイッチ移動量 Switching stroke		0.5 \pm 0.3mm
3-3 スイッチ作動力 Switch operation force		6 \pm 2.5N

4. 耐久性能 Endurance characteristics.

項目 Item	条件 Conditions	規格 Specifications
4-1 動作寿命特性 Operating life	定格負荷にて軸を毎時500回の速さで20,000回断続動作を行う。 但し、試験途中5,000で中間測定を行う。押し圧: 10N以下 The shaft of switch shall be 20,000 times at a speed of 500times per hour with electrical load, after which measurements shall be made. However, an interim measurement shall be made immediately after 5,000 times. Push force:10N MAX.	接触抵抗: 200mA以下 その他、初期規格を満足すること。 Switch contact resistance: 200mA MAX. Except above items, specifications in clause 2.2~4, and 3.1~3 shall be satisfied.

5. その他 Note

5-1 軸にツマミを取り付け、センターから10mmの位置で押した時に引っかかり感が無いこと。
No sticky feel shall be observed when the knob on the shaft is pushed at 10mm off the center.

6. 注意事項 Note

6-1 プッシュスイッチ付きのエンコーダは、軸が押されたままの状態での梱包や保管をされますと、スイッチ部に支障をきたす恐れがありますのでご配慮下さい。
Encoder equipped with a push-on switches are packaged or stored with their shafts being pushed-in, the switch part may be out of order and pay attention when you package or store them.

ALPS ELECTRIC CO., LTD.

APPD. M-ENG2	CHKD. M-ENG2	DSGD. M-ENG2	TITLE プッシュモーメンタリスイッチ PUSH MOMENTARY SWITCH
Y. KATO	Y. SHIMIZU	M. CHIBA	DOCUMENT NO. 5L Λ 2114-E83 (1/1)
SYMD	DATE	APPD	CHKD
	2010-02-05		2010-02-05

CLASS No.	TITLE 回転形エンコータ* 規格書 ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION	(SW01), (SW02)
-----------	--	----------------

1. その他耐久性能 Endurance characteristics.

項目 Item	条件 Conditions	規 格 Specifications
1-1 高温放置試験 High temperature shelf test	温度 $85\pm 3^{\circ}\text{C}$ の恒温槽中に $1,000\pm 10$ 時間放置後、常温、常湿中に1.5時間放置する。 The encoder shall be stored at a temperature of $85\pm 3^{\circ}\text{C}$ for $1,000\pm 10\text{h}$ in a thermostatic chamber. And then the encoder shall be subjected to standard atmospheric conditions for 1.5h, after which measurements shall be made.	クリックまたは回転トルクは初期規格値に対し $\pm 30\%$ 以内のものと Detent or rotational torque: Relative to the previously specified value, $\pm 30\%$ MAX その他初期規格を満足すること。 Shall be meet initial specifications.
1-2 高温作動試験 High temperature energizing test	定格負荷を加え温度 $85\pm 3^{\circ}\text{C}$ の恒温槽中に $1,000\pm 10$ 時間放置後、常温、常湿中に1.5時間放置する。 The rated load shall be applied. The encoder shall be stored at a temperature of $85\pm 3^{\circ}\text{C}$ for $1,000\pm 10\text{h}$ in a thermostatic chamber. And then the encoder shall be subjected to standard atmospheric conditions for 1.5h, after which measurements shall be made.	
1-3 低温放置試験 Low temperature shelf test	温度 $-40\pm 3^{\circ}\text{C}$ の恒温槽中に $1,000\pm 10$ 時間放置後取り出し表面の水分をふき取り常湿常湿中に1.5時間放置する。 The encoder shall be stored at a temperature of $-40\pm 3^{\circ}\text{C}$ for $1,000\pm 10\text{h}$ in a thermostatic chamber. Then the encoder shall be taken out of chamber and its surface moisture shall be removed. And then the encoder shall be subjected to standard atmospheric conditions for 1.5h, after which measurement shall be made.	
1-4 低温作動(始動)試験 Low temperature energizing test	定格負荷を加え温度 $-40\pm 3^{\circ}\text{C}$ の恒温槽中に $1,000\pm 10$ 時間放置後取り出し表面の水分をふき取り常湿常湿中に1.5時間放置する。 The rated load shall be applied. The encoder shall be stored at a temperature of $-40\pm 3^{\circ}\text{C}$ for $1,000\pm 10\text{h}$ in a thermostatic chamber. Then the encoder shall be taken out of chamber and its surface moisture shall be removed. And then the encoder shall be subjected to standard atmospheric conditions for 1.5h, after which measurement shall be made.	
1-5 高温高湿保存試験 High temperature and humidity shelf test	温度 $60\pm 2^{\circ}\text{C}$ 、湿度 $90\sim 95\%$ の恒温湿槽中に $1,000\pm 10$ 時間放置後、取り出し表面の水分をふき取り常湿常湿中に1.5時間放置後測定する。 The encoder shall be stored at a temperature of $60\pm 2^{\circ}\text{C}$ with relative humidity of 90% to 95% for $1,000\pm 10\text{h}$ in a thermostatic chamber. Then the encoder shall be taken out of the chamber and its surface moisture shall be removed. And then the encoder shall be subjected to standard atmospheric conditions for 1.5h, after which measurement shall be made.	
1-6 高温高湿通電試験 High temperature and humidity energizing test	定格負荷を加え温度 $60\pm 2^{\circ}\text{C}$ 、湿度 $90\sim 95\%$ の恒温湿槽中に $1,000\pm 10$ 時間放置後、取り出し表面の水分をふき取り常湿常湿中に1.5時間放置後測定する。 The rated load shall be applied. The encoder shall be stored at a temperature of $60\pm 2^{\circ}\text{C}$ with relative humidity of 90% to 95% for $1,000\pm 10\text{h}$ in a thermostatic chamber. Then the encoder shall be taken out of the chamber and its surface moisture shall be removed. And then the encoder shall be subjected to standard atmospheric conditions for 1.5h, after which measurement shall be made.	

ALPS ELECTRIC CO., LTD.

APPD.	CHKD.	DSGD.	TITLE					
M-ENG2	M-ENG2	M-ENG2						
ORIGINAL	2010-03-10	Y. K	A. N	M. C	Y. KATO	A. NOMURA	M. CHIBA	DOCUMENT NO.
SYMB	DATE	APPD	CHKD	DSGD	2010/06/22	2010/06/22	2010/06/22	S-E28 (1/3)

CLASS No.	TITLE 回転形エンコーダ 規格書 ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION	(SW01), (SW02)
-----------	---	----------------

項目 Item	条 件 Conditions	規 格 Specifications									
1-7 熱衝撃試験 Heat shock test	<p>下表に示した温度サイクルを連続1000回行う。表面の水分をふき取り常温常湿中に1.5時間放置後測定する。</p> <p>The encoder shall be subjected to 1000 successive change of temperature cycles, each as shown in table below. Then its surface moisture shall be removed. And then the encoder shall be subjected to standard atmospheric conditions for 1.5 hour, after which measurements shall be made.</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>段階 Step</th> <th>温度 Temperature</th> <th>時間 Time</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1</td> <td>-40±3℃</td> <td>30min.</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>85±2℃</td> <td>30min.</td> </tr> </tbody> </table>	段階 Step	温度 Temperature	時間 Time	1	-40±3℃	30min.	2	85±2℃	30min.	<p>クリックまたは回転トルクは初期規格値に対し±30%以内のこと</p> <p>Detent or rotational torque: Relative to the previously specified value. ±30% MAX</p> <p>初期規格を満足すること。 Shall be meet initial specifications.</p>
段階 Step	温度 Temperature	時間 Time									
1	-40±3℃	30min.									
2	85±2℃	30min.									
1-8 振動試験 Vibration test	<p>周波数 : 10Hz~500Hz~10Hz Frequency range</p> <p>最大加速度 : 49.1m/s²(5G) The maximum acceletation</p> <p>X, Y, Z各方向8時間行う(計24時間) This motion shall be applied for a period of 8h in each of 3 mutually perpendicular axes. (A total of 24h)</p>										
1-9 ウィスカ試験 Whisker test	<p>条件1 Condition1 常温常湿で3000時間放置する。 The encoder shall be subjected to standard atmospheric conditions for 3000h.</p> <p>条件2 Condition2 温度85℃, 湿度85%RHの恒温槽中に2000±10時間放置後取り出し常温常湿に1.5時間放置する。 The encoder shall be stored at a temperature of 85℃ with relative humidity of 85% for 2,000±10h in a thermostatic chamber. And then the encoder shall be subjected to standard atmospheric conditions for 1.5h, after which measurement shall be made.</p> <p>条件3 Condition3 下記に示した温度サイクルを連続1000回行う。 The encoder shall be subjected to 1000 successive change of temperature cycles, each as shown in table below.</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>段階 Step</th> <th>温度 Temperature</th> <th>時間 Time</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1</td> <td>-40±3℃</td> <td>30min.</td> </tr> <tr> <td>2</td> <td>85±2℃</td> <td>30min.</td> </tr> </tbody> </table>	段階 Step	温度 Temperature	時間 Time	1	-40±3℃	30min.	2	85±2℃	30min.	<p>端子上のウィスカは、最小電極間隔の1/2未満、または、長さ50μm以下。</p> <p>The whisker on the terminal is less than 1/2 at minimum electrode intervals or length 50μm or less.</p>
段階 Step	温度 Temperature	時間 Time									
1	-40±3℃	30min.									
2	85±2℃	30min.									
1-10 衝撃試験 (自由落下) Free falling	<p>50cm 100cmの高さからコンクリート上に自由落下させる。 The encoder is naturally dropped from the height of 100cm on the concrete.</p> <p>条件: 3回×6方向 Condition: 3 times x 6 direction</p>	<p>著しい変形、破損等がなく、初期規格を満足すること。ただし、端子部の変形は除く。</p> <p>Must be or exceed the initial specifications, and get no excessive deformation or damage. Except the deformation of terminals.</p>									

ALPS ELECTRIC CO., LTD.									
APPD.		CHKD.		DSGD.		TITLE			
M-ENG2		M-ENG2		M-ENG2					
Y. KATO		A. NOMURA		M. CHIBA		DOCUMENT NO.			
△ 2	2010-12-08	S. M	A. N	Y. S					
ORIGINAL	2010-03-10	Y. K	A. N	M. C					
SYMB	DATE	APPD	CHKD	DSGD	2010/06/22	2010/06/22	2010/06/22	S-E28 (2/3)	

CLASS No.		TITLE 回転形エンコーダ 規格書 ROTATIONAL ENCODER SPECIFICATION		(SW01), (SW02)
項目 Item	条 件 Conditions			規 格 Specifications
1-11 端子強度 Terminal strength	<p>引っ張り強度 Pull strenght</p> <p>端子の引き出し軸が垂直になるように保持し、どのような衝撃も加えないように徐々に2.5Nの力を加え10±1秒間保持する。 The trial offer is maintained so that the drawing out axis of the terminal may become vertical. The power of gradually 2.5N is added so as not to add the impact, and the power is maintained for 10±1s.</p> <hr/> <p>曲げ試験 Bending test</p> <p>端子の引き出し軸が垂直になるように保持し、端子先端に1.25Nのおもりをつり下げ、本体を90°曲げを後、元の位置に戻す。操作は2~3秒間で行い、これを1回とする。次に逆方向に同じ速さで90°曲げ、再び元の位置に戻す。 After the trial is maintained so that the drawing out axis of the terminal may become vertical, the harpoon 1.25N is hung on the point of the terminal, and the main body is bent by 90°, it returns it to former position. The operation makes this do in 2-3 seconds once, next, 90° in the same speed as the opposite direction is bent, and returns it to former position again.</p> <hr/> <p>ねじり試験 Twist test</p> <p>端子を90°折り曲げて固定し、スイッチ本体を5秒間で360°回転させる。交互回転方向を1セットとし、2回行なう。 The terminal is bent to 90 degrees it fixes, and the encoder body is rotated by 360 degrees every five seconds. 360 degrees are made to be rotated by one round trip 1 time, and it dose 2 times.</p>			(SW01), (SW02) 初期規格を満足し、外觀及び構造に異常が無い事。 但し、端子の変形は除く。 Meet an initial standard, and do not find abnormality in extemals and the structure. The transformation of the terminal is excluded.
1-12 ガス腐食試験 Gaseous corrosion test	<p>無負荷で、H₂S濃度10ppm、温度40±2°C、湿度80%RHの槽中に240時間放置する。 The encoder shall be stored at a H₂S density of 10ppm, with temperature of 40±2 C, relative humidity of 80% RH for 240 hours in a thermostatic chamber without load.</p>			(SW01) 摺動ノイズは初期規格値の2倍以下。 Sliding noise: twice or less initial spec. (SW02) 接触抵抗: 初期規格値の2倍以下 Contact resistance: twice or less initial spec.

					ALPS ELECTRIC CO., LTD.				
APPD.		CHKD.		DSGD.		TITLE			
M-ENG2		M-ENG2		M-ENG2					
Y. KATO		A. NOMURA		M. CHIBA		DOCUMENT NO.			
ORIGINAL	2010-03-10	Y. K	A. N	M. C	2010/06/22	2010/06/22	2010/06/22	S - E 2 8 (3/3)	
SYMB	DATE	APPD	CHKD	DSGD					

CLASS NO.	TITLE
-----------	-------

1. はんだ耐熱 Resistance to soldering heat

下記の“はんだ付け条件”にて絶縁体の変形、破損のないこと、感触に異常のないこと。
 At the specified by the soldering conditions below.
 There shall be no deformation or cracks in molded part.
 No excessive abnormality in rotational feeling.

はんだ付け条件 Soldering conditions

手はんだの場合 Manual soldering

温度350°C以下、時間3秒以内
 Bit temperature of soldering iron : 350°C or less.
 Application time of soldering iron : within 3s.

ディップはんだの場合 Dip soldering

使用基板 : t1.6両面銅張積層板
 Printed wiring board: Both-sided copper clad laminate board with thickness of 1.6mm.

フラックス : 比重0.82以上のフラックスを用い発泡式フラクサーにて発泡面高さは、基板厚の3分の2。

Flux:
 ・Specific gravity: 0.82 or more.
 ・Flux shall be applied to the board using a bubble foaming type fluxer.
 ・The board shall be soaked in the flux bubble only to the 2/3 of its thickness.

プリヒート : 基板表面温度110°C以下、時間50秒以内
 Preheating:
 ・Surface temperature of board: 110°C or less.
 ・Preheating time: within 50 sec.

はんだ : 温度260±5°C、時間8±1秒
 Soldering:
 ・Solder temperature: 260±5°C.
 ・Immersion time: Within 8±1s.

以上の工程を1回または2回通過する。
 Apply the above soldering process for 1 or 2 times.

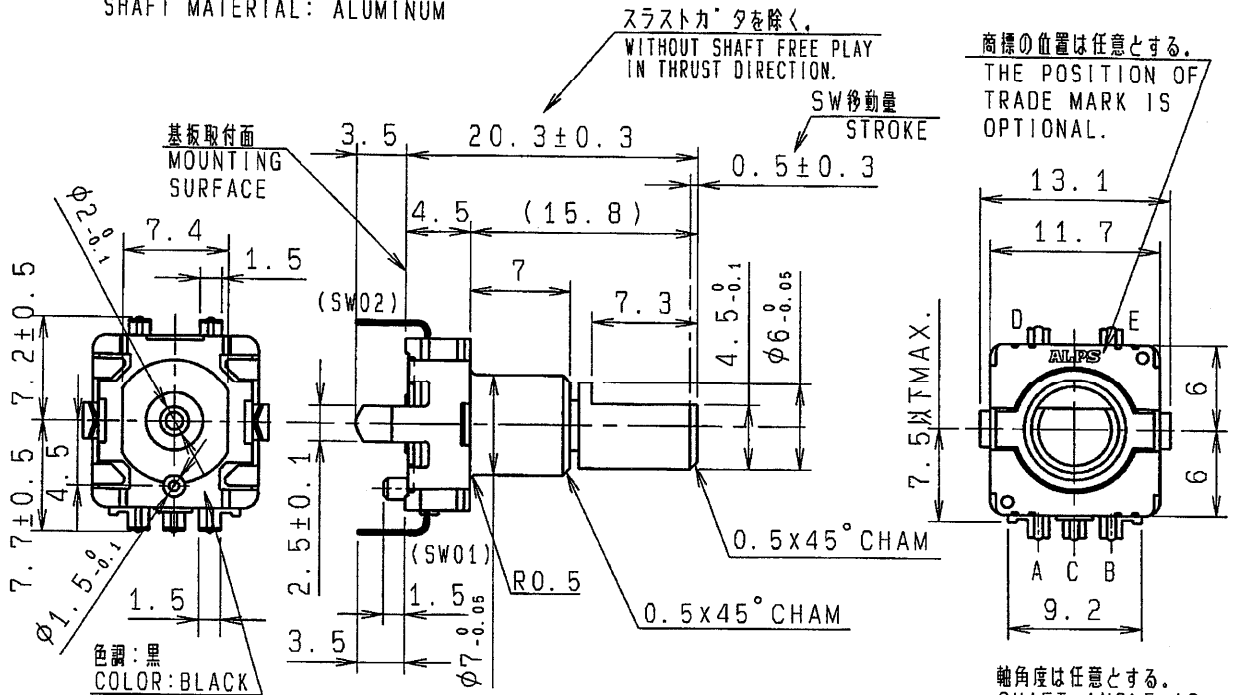
ALPS ELECTRIC CO., LTD.

					APPD.	CHKD.	DSGD.	TITLE
					M-ENG2	M-ENG2	M-ENG2	
					Y. KATO	Y. SHIMIZU	M. CHIBA	DOCUMENT NO.
SYMB	DATE	APPD	CHKD	DSGD	2010/02/10	2010/02/10	2010/02/10	L-E49 (1/1)

法記 軸受材質:亜鉛タ^イキャスト
軸材質:アルミニウム

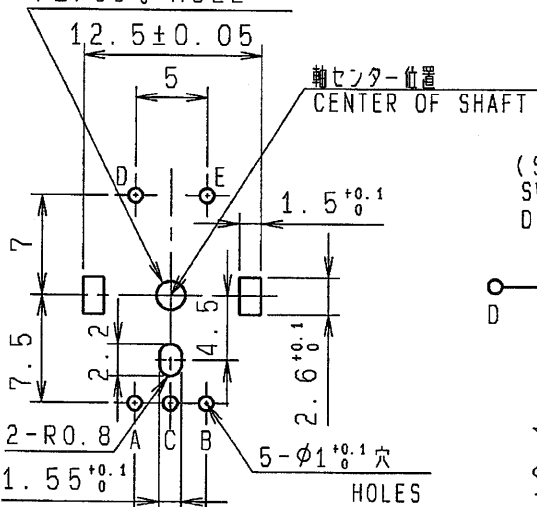
NOTES BUSHING MATERIAL: ZINC ALLOY DIE CASTING
SHAFT MATERIAL: ALUMINUM

(SW01) ENCODER
(SW02) PUSH ON SW



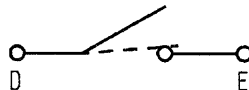
取付穴寸法図 許容差±0.1
(部品挿入側)
P.W.B. MOUNTING DETAIL
TOLERANCE±0.1
VIEWED FROM MOUNTING SIDE

φ2.05^{+0.1}HOLE

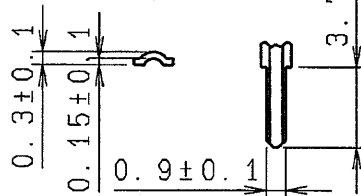


基板厚 t=1.6mm
P.C.B. THICKNESS t=1.6mm

(SW02)回路図
SWITCH CIRCUIT
DIAGRAM

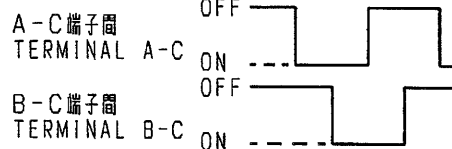


基板挿入部端子形状詳細(3:1)
TERMINAL DETAIL



(SW01)出力信号
ENCODER OUTPUT SIGNAL

時計方向回転
CW ROTATION



指定なき部分の許容差 TOLERANCES UNLESS OTHERWISE SPEC	
L ≤ 10	±0.3
10 < L < 100	±0.5
100 ≤ L	±0.8
角度 ANGULAR DIMENSION	±5°

			15P/30C		
PART NO.	NAME	MATERIAL NAME / CODE	FINISH		
ALPS ELECTRIC CO., LTD.					
DSGD.	Y. SHIMIZU	2011-10-03	SCALE	NO.	
CHKD.	K. HIROSE	2011-10-03	UNIT	TITLE 11形1軸 PUSH ON SW付エンコーダ ^タ 組立図	
APPD.	S. MIZOBUCHI	2011-10-03	UNIT	DOCUMENT NO.	
SYMB	DATE	APPD	CHKD	DSGD	LA2115ECT