

# LED 驱动控制专用电路

## 概述

VK1640 是一款 LED (发光二极管显示器)驱动控制专用电路,内部集成有 MCU 数字接口、数据锁存器、LED 高压驱动。本产品采用 CMOS 工艺,主要应用于小型 LED 显示屏驱动。

## 功能特点

- 采用 CMOS 工艺制作
- 显示模式 (8 段×16 位)
- 辉度调节电路(占空比8级可调)
- 两线串行接口
- 振荡方式: 内置 RC 振荡
- 内置上电复位
- 采用 SOP28 封装

## 管脚排列图

VK1	640
1	GRID11 28
2	GRID10 27
3 GRID14	GRID9 26
4 GRID15	GRID8 25
5 CRID16	GRID7 24
6 GND	GRID6 23
7   DIN	GRID5 22
8 SCLK	GRID4 21
9 SEG1	GRID3 20
10 SEG2	GRID2 19
11 SEG3	GRID1 18
12SEG4	VDD 17
13 SEG5	SEG8 16
14SEG6	SEG7 15



# 管脚说明

符号	管脚名称	管脚号	说明
DIN	数据输入	7	串行数据输入
SCLK	时钟输入	8	在上升沿输入数据
SEG1~SEG8	输出(段)	9-16	段输出,P管开漏
GRID1~GRID11	输出(位)	18-18	位输出,N 管开漏
GRID12~GRID16	相口 (14.7	1-5	「近相」山, IN 目 <i>月 1</i> /M
VDD	逻辑电源	17	5V±10%
GND	逻辑地	6	接系统地

## 电气参数

符号	参数名称	条件	数值	单位
VDD	逻辑电源电压		4.5~6.0	V
Ios	SEG 驱动输出电流	VDD=5V,Ta =25°C	-50	mA
Iog	GRID 驱动输出电流	VDD=5V,Ta =25°C	200	mA
PD	功率损耗		400	mW
Та	工作温度		-40~80	$^{\circ}$
Ts	储存温度		-65~150	$^{\circ}$

# 正常工作范围(Ta = -40 ~+80℃, GND = 0V)

符号	参数	最小	典型	最大	单位
VDD	逻辑电源电压		5		V
VIH	高电平输入电压	0.7VDD	-	VDD	V
VIL	低电平输入电压	0	ı	0.3VDD	V

# 电气特性(除非另有标注, Ta = -20℃~70℃, VDD = 3V~3.6V, GND=0V)

联系人:许先生 QQ:191 888 5898 TEL:188 9858 2398

符号	参数名称	测试条件	最小	典型	最大	单位
Iseg		VDD=3.3V	-32	-34	-38	mA
Iseg	   高电平输出电流	VO=VDD-2V	-32	-3 <del>4</del>	-36	IIIA
Igrid	问电   柳田电机	VDD=3.3V	-25	-30	-44	mA
igild		VO=VDD-2V	-23	-30		
Iout	低电平输出电流	Vo=VDD-3V	80	140	-	mA
I	低电平输出电流	Vo=VDD-3V	4	ı	ı	mA
RL	输出下拉电阻		-	10	-	ΚΩ
Iin	输入电流	VI=VDD/GND	-	-	±1	uA



Vih	高电平输入电压	CLK, DIN, STB	0.7VDD	-	-	V
Vil	低电平输入电压	CLK, DIN, STB	-	-	0.3VDD	V
Vh	滞后电压	CLK, DIN, STB	-	0.35	-	V
IDDdyn	动态电流损耗	无负载,关显示	-	-	100	uA

# 开关特性(除非另有标注, Ta = -20℃~70℃, VDD = 4.5V~5.5V)

参数名称	符号	测试条件	最小	典型	最大	单位
振荡频率	Fosc	R=16.5K	-	500	-	KHz
<i>比松</i> 延识时间	$T^{PLZ}$	SCLK→DOUT	-	-	300	ns
传输延迟时间	T PZL	CLK=15pF, RL=10K $\Omega$		-	100	ns
上作品	Т тхн 1	SEG1~8,CL=300pF	-	-	2	us
上升时间	T TZH 2	GRID1~16,CL=300pF	-	-	0.5	us
下降时间	Ттхн	CL=300pF,SEGn, GRIDn	-	-	120	us
最大时钟频率	Fmax	占空比 50%	1	-	-	MHz
输入电容	С	-	-	-	15	pF

# 时序特性(除非另有标注,Ta = -20℃~70℃,VDD = 4.5V~5.5V)

符号	参数名称	测试条件	数值	单位
PWCLK	时钟脉冲宽度	•	400	us
PESTB	选通脉冲宽度	-	1	us
T setup	数据建立时间	-	100	ns
T hold	数据保持时间	-	100	ns
T wait	等待时间	SCLK↑→SCLK↓	1	us



## 功能介绍

#### 1. 显示寄存器地址和显示模式

该寄存器存储通过串行接口从外部器件传送到 V K 1 6 4 0 的数据, 地址从 00H 0FH 共 16 字节单元, 分蘖与芯片 SEG 和 GRID 管脚所接的 LED 灯对应, 写 LED 显示数据的时候, 按照从显示地址的低位到高位, 从数字接的低位到高位操作。

分配图如下

	即因知	1										
SEG1	SEG2	SEG3	SEG4	SEG5	SEG6	SEG7	SEG8					
XXHL	(低四位) XXHU(高四位)											
B1	B2	В3	B4	B5	B6	B7	B8					
00HL				00HU				GRID1				
01HL				01HU				GRID2				
02HL				02HU				GRID3				
03HL				03HU				GRID4				
04HL				04HU				GRID5				
05HL		05HU GRID6		05HU				GRID6				
06HL				06HU				GRID7				
07HL				07HU				GRID8				
08HL				08HU				GRID9				
09HL				09HU				GRID10				
0AHL				0AHU				GRID11				
0BHL				0BHU				GRID12				
0CHL	0CHL			0CHU			0CHU		0CHU		GRID13	
0DHL	0DHL			0DHU				GRID14				
0EHL	0EHL			0EHU			0EHU GRID15			GRID15		
0FHL	0FHL					-	GRID16					

#### 2. 指令介绍

用指令来设置显示模式和 LED 驱动状态

在指令 START 有效后由 DIN 输入的第一字节作为一条指令,经过译码,取最高 B7, B6 两位比特位以区别不同指令。

B7	В6	指令
0	1	数据命令设置
1	0	显示控制命令设置
1	1	地址命令设置

如果在指令或数据传输时出现 END 有效,串行通讯被初始化,并且正在传输的指令或数据无效化。



## 地址命令设置

该指令用来设置数据写和读, B1 和 B0 位不允许设置 01 或 11

MSB LSB

В7	В6	В5	B4	В3	B2	B1	В0	功能	说明
0	1					0	0	数据读写模式设置	写数据到寄存器
0	1	<u> </u>			0			막 자 4~ 착나나 싫니니 네	自动地址增加
0	1	无 美 類			1			地址增加模式设置	固定地址
0	1		, 0	0					普通模式
0	1			1				内部测试模式设置	测试模式

## 数据命令设置

3X 1/1 th 4 f	<u></u>							
В7	В6	B5	B4	В3	B2	B1	В0	显示地址
1	1			0	0	0	0	00H
1	1			0	0	0	1	01H
1	1			0	0	1	0	02H
1	1			0	0	1	1	03H
1	1			0	1	0	0	04H
1	1			0	1	0	1	05H
1	1			0	1	1	0	06H
1	1	] - 无关项	51년 0	0	1	1	1	07H
1	1	1 九大寺	八·县 U	1	0	0	0	08H
1	1			1	0	0	1	09H
1	1			1	0	1	0	0AH
1	1			1	0	1	1	0BH
1	1			1	1	0	0	0CH
1	1			1	1	0	1	0DH
1	1			1	1	1	0	0EH
1	1			1	1	1	1	0FH

该指令用来设置显示寄存器的地址

如果地址设置为 10H 或更高则忽略该数据,知道有效地址被设定。上电时,地址默认为 00H。



#### 显示控制

LSB
LS

В7	В6	В5	B4	В3	B2	B1	В0	功能	说明
1	0				0	0	0		设置脉冲宽度 1/16
1	0				0	0	1		设置脉冲宽度 2/16
1	0				0	1	0		设置脉冲宽度 4/16
1	0				0	1	1	消光数量	设置脉冲宽度 10/16
		无弟	关项					设置	设置脉冲宽度 11/16
1	0	填	ίO		1	0	1		设置脉冲宽度 12/16
1	0				1	1	0		设置脉冲宽度 13/16
1	0				1	1	1		设置脉冲宽度 14/16
1	0			0				显示开关	显示关
1	0			1				设置	显示开

#### 接口说明

微处理器的数据通过两线总线接口和 V K 1 6 4 0 通信,在输入数据时当 SCLK 为高电平时,DIN 上的信号必须保持不变;只有 SCLK 上的时钟信号为低电平时,DIN 上的信号才可以改变。数据的输入总是地位在前,高位在后传输。数据输入开始的条件为 SCLK 为高电平时,DIN 由高变低;结束条件是 SCLK 为高时,DIN 由低电平变为高电平。

指令传输过程如下:

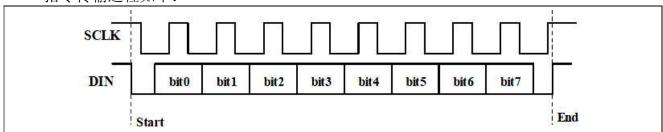


图 1 指令传输

#### 数据地址自动增加的模式

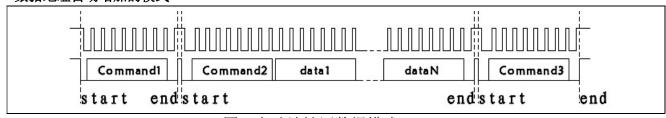


图 2 自动地址写数据模式

Command1: 设置数据命令 Command2: 设置数据地址

Datel N: 传输显示数据至 Command2 地址后面的地址内(最多 16bytes)

Command3: 显示控制命令

联系人: 许先生



#### 固定地址写数据模式

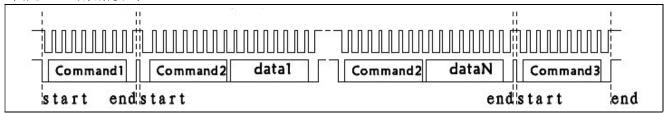


图 3 固定地址写数据模式

Command1: 设置数据命令 Command2: 设置显示地址

Datel~N: 传输显示数据至 Command2 地址后面的地址内(最多 16bytes)

Command4: 显示控制命令

联系人: 许先生

## 显示周期

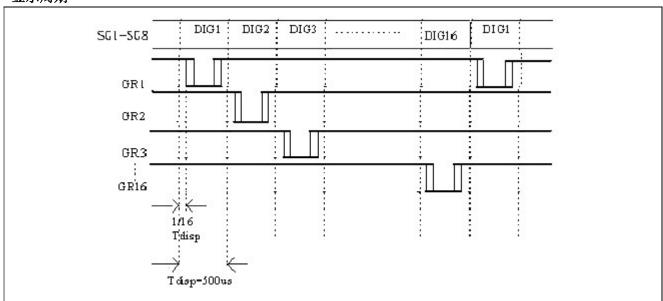


图 4 数据显示周期



# 应用范例

共阴极数码管连接原理

联系人: 许先生

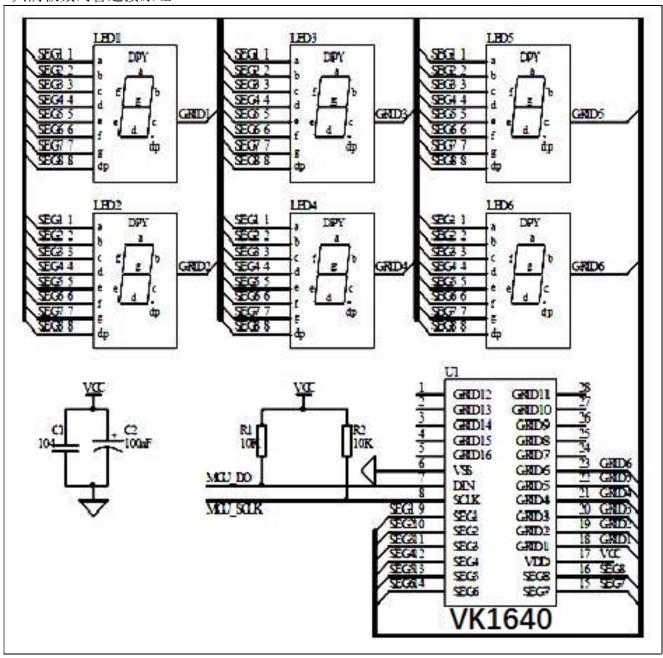


图 5 V K 1 6 4 0 驱动共阴极数码管原理图



# 封装尺寸

